

## Zweiachsige Solar Sonnenfolger





2 pcs



12 pcs



4 pcs



2 pcs



1 pcs



2 pcs



1 pcs



1 pcs



7 pcs M8 x 110mm



4 pcs M8 x 80mm



4 pcs M8 x 50mm



2 pcs M12 x 90mm



6 pcs M8 x 30mm



1 pcs M10 x 50mm



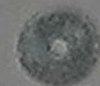
6 pcs M8 x 14mm



20 pcs M6 x 12mm



8 pcs M12 x 20mm



4 pcs M8 x 40mm



4 pcs M8 x 30mm



4 pcs M12



26 pcs M8



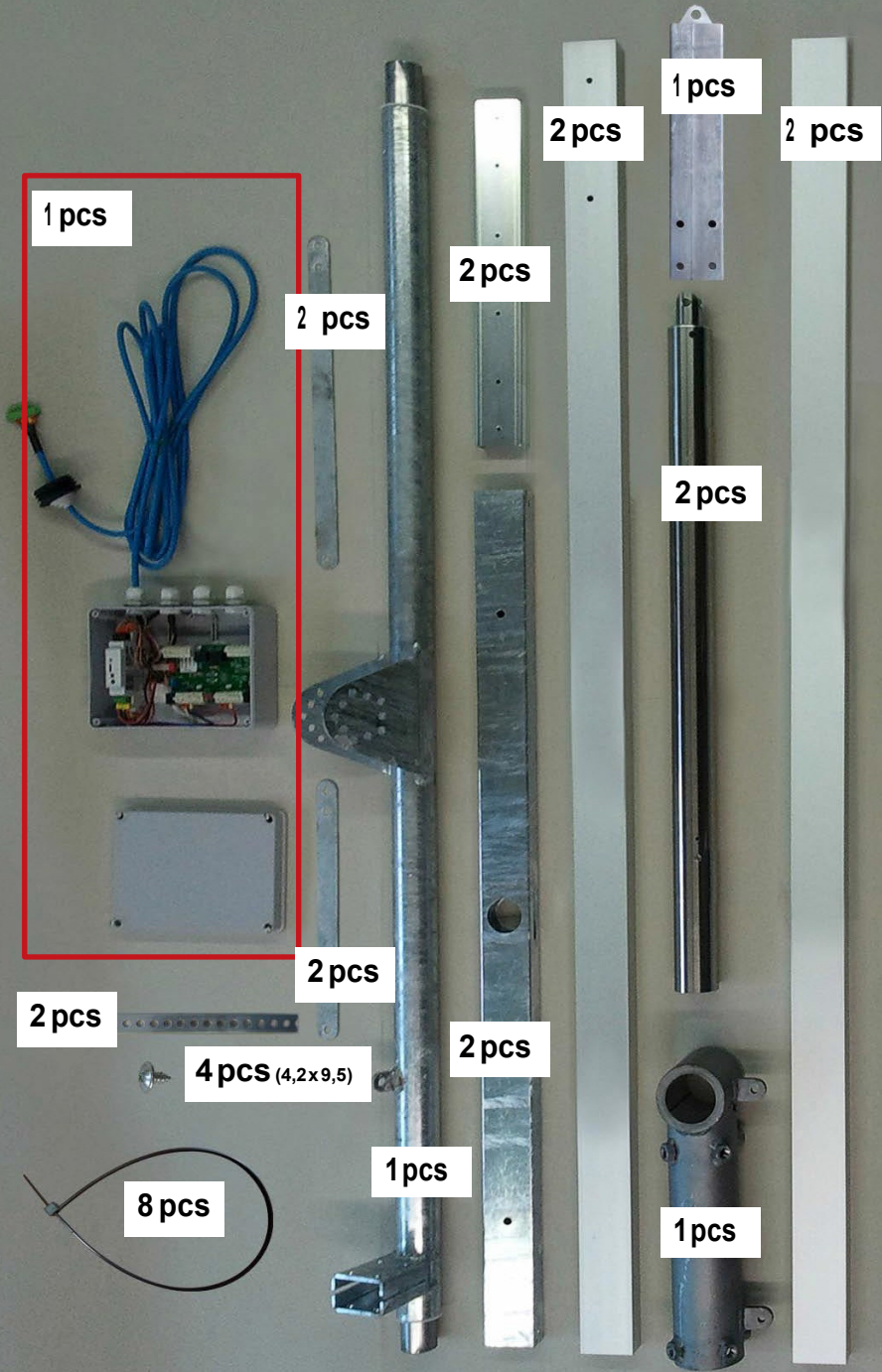
2 pcs M12



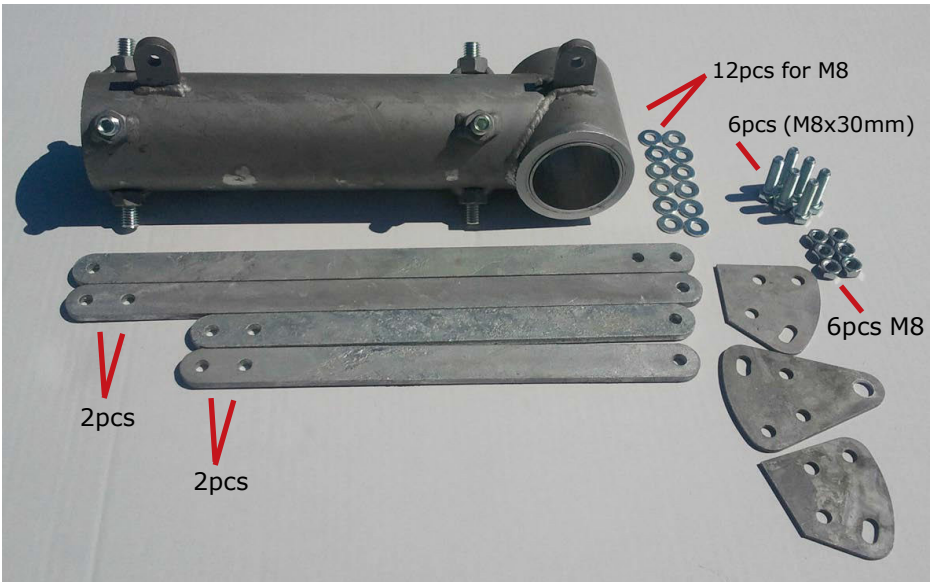
25 pcs M8



3 pcs Ø7mm

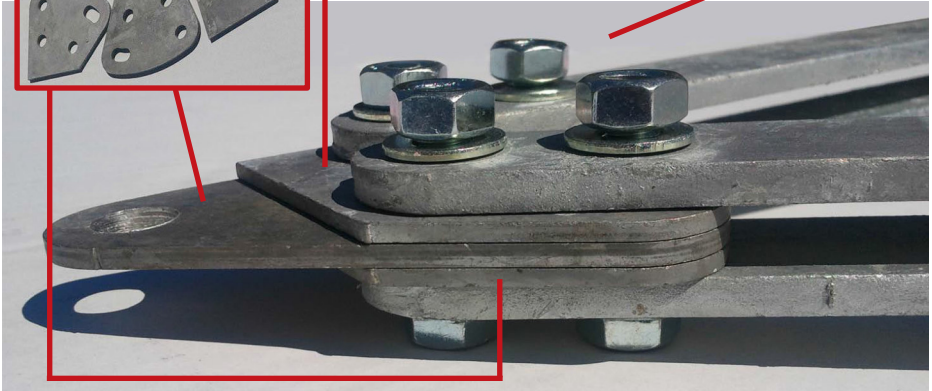
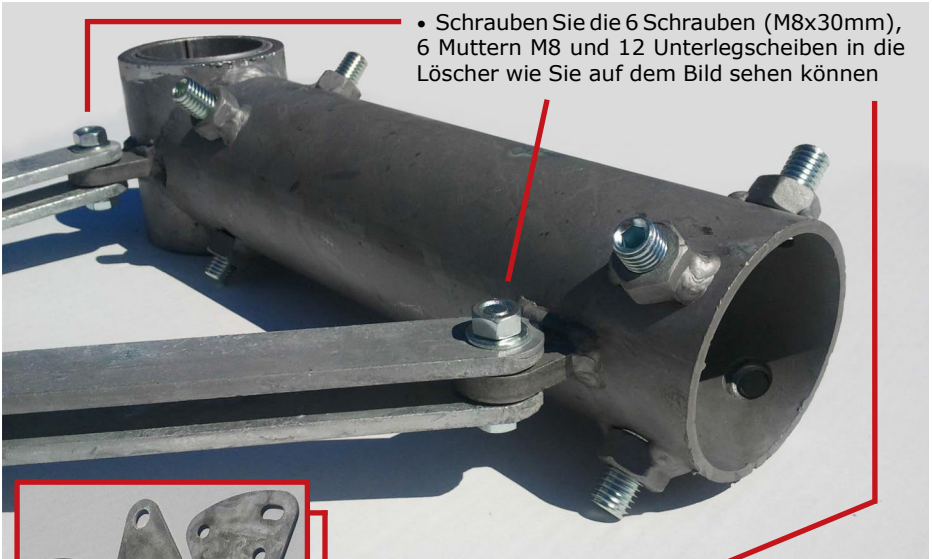




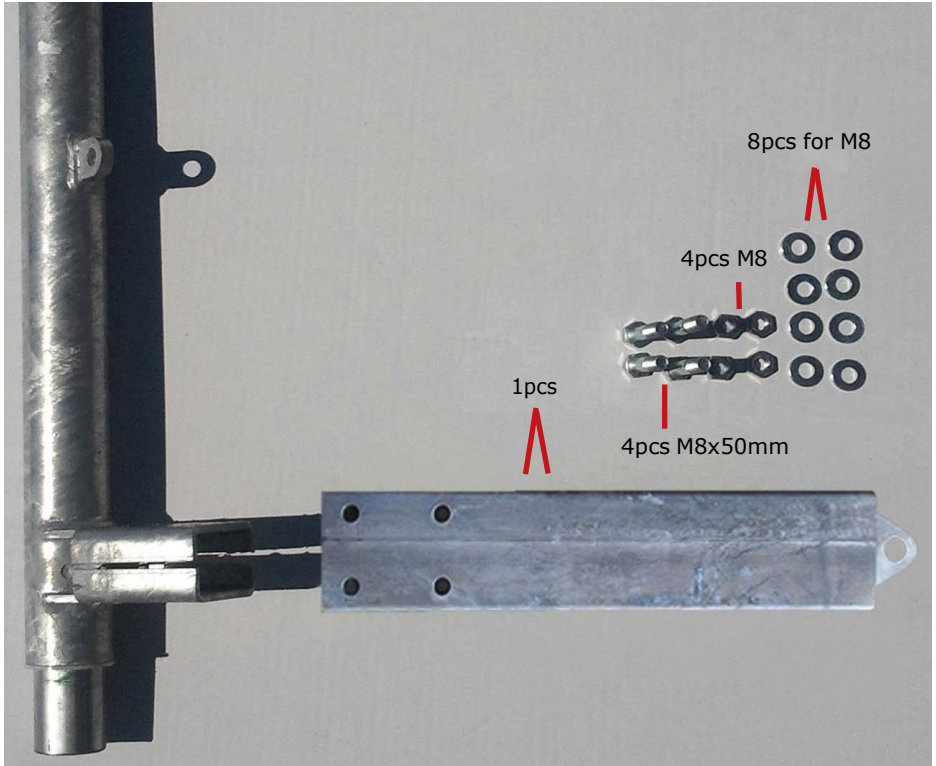




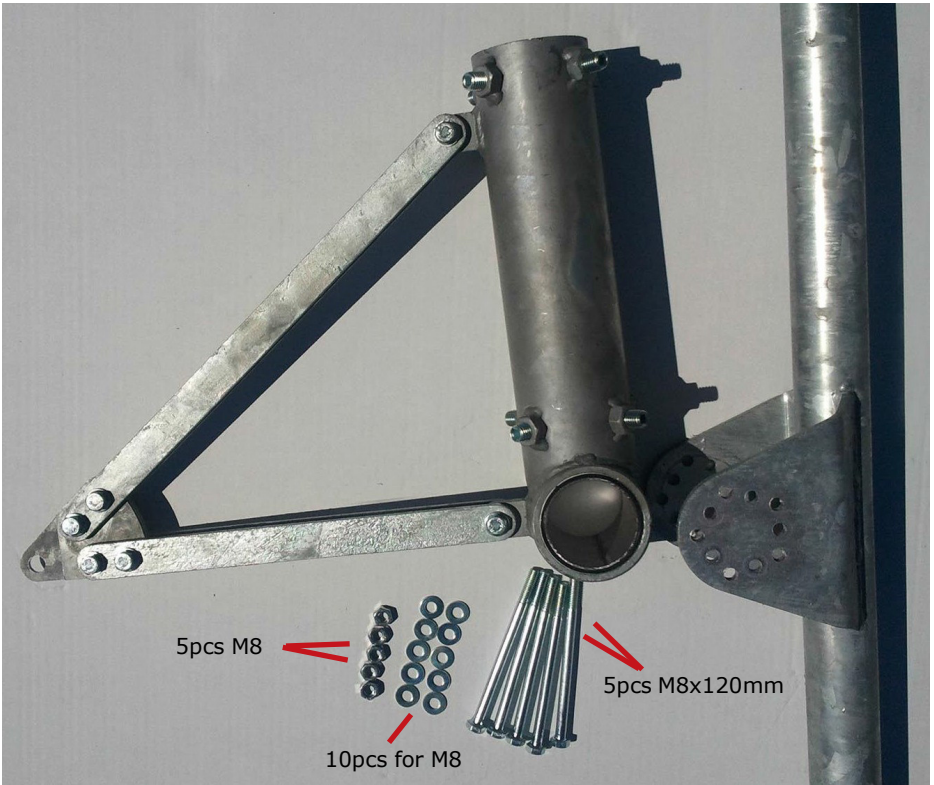
- Schrauben Sie die 6 Schrauben (M8x30mm), 6 Muttern M8 und 12 Unterlegscheiben in die Löscher wie Sie auf dem Bild sehen können

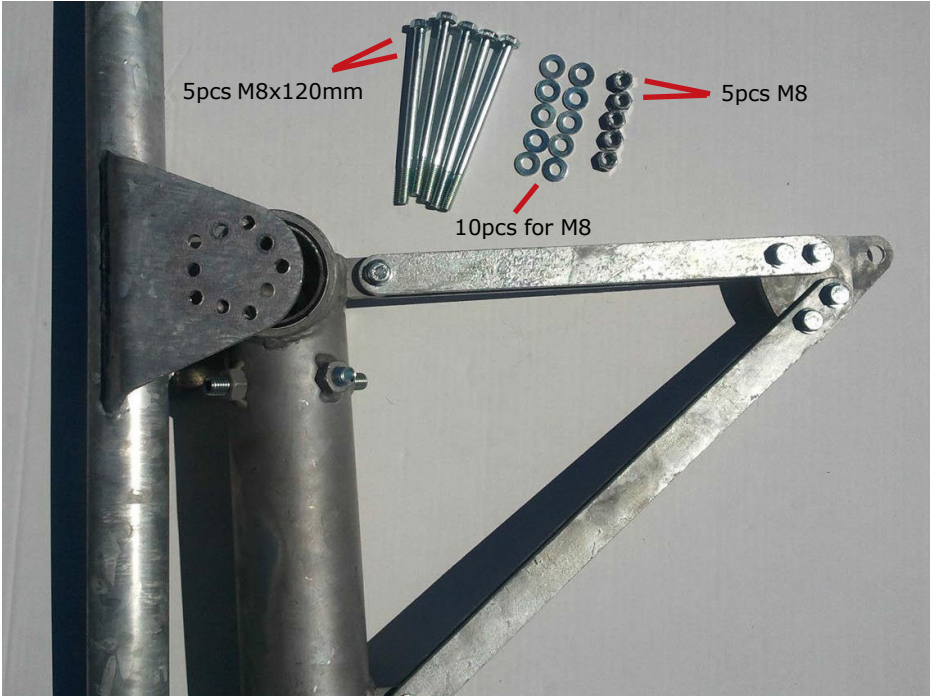




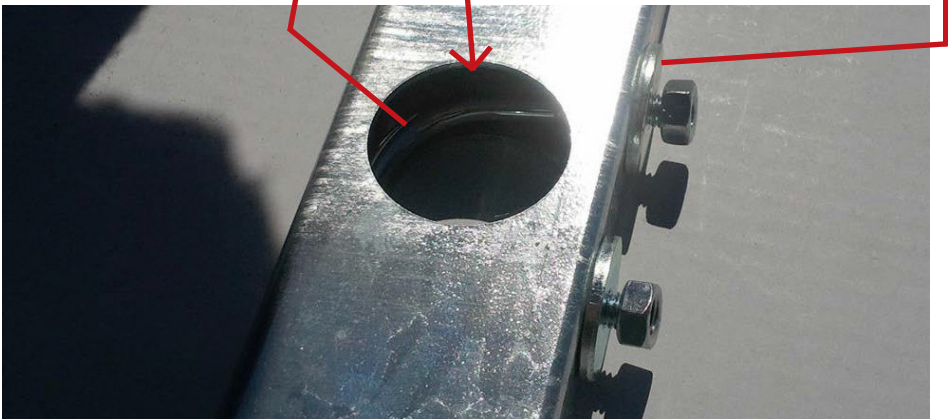
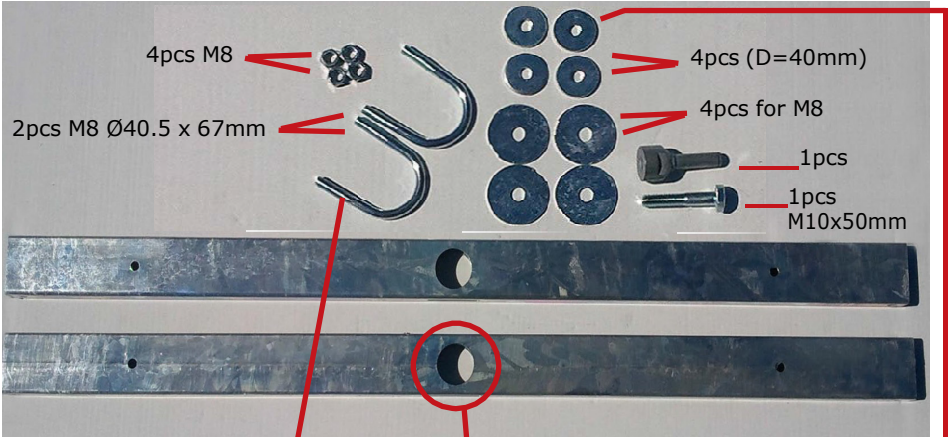




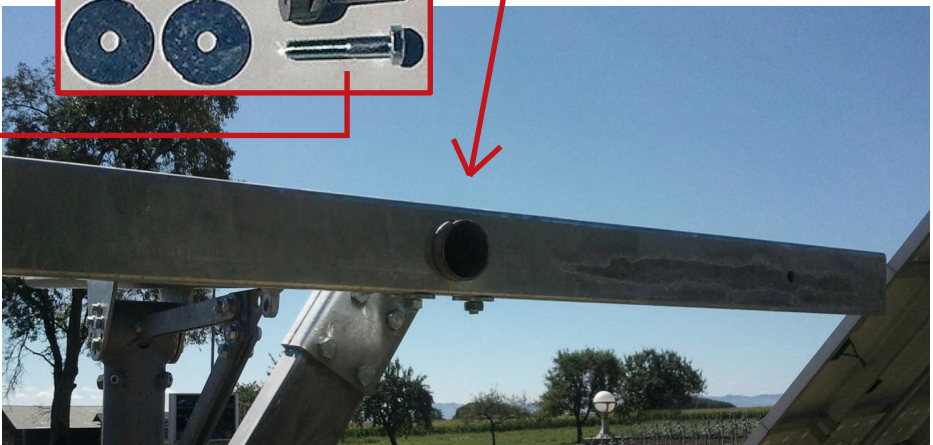
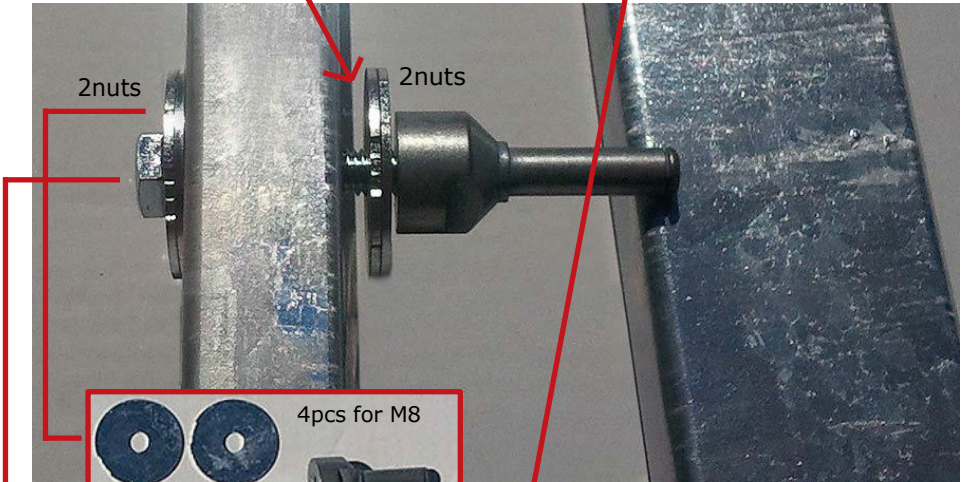
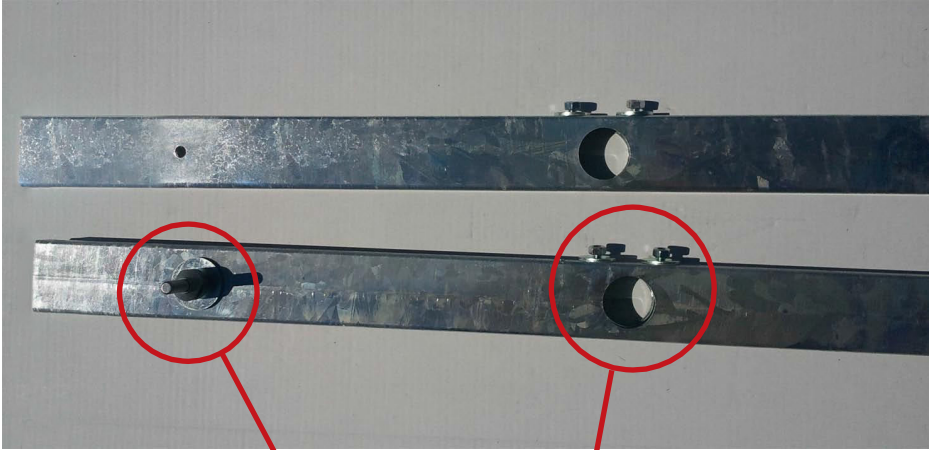












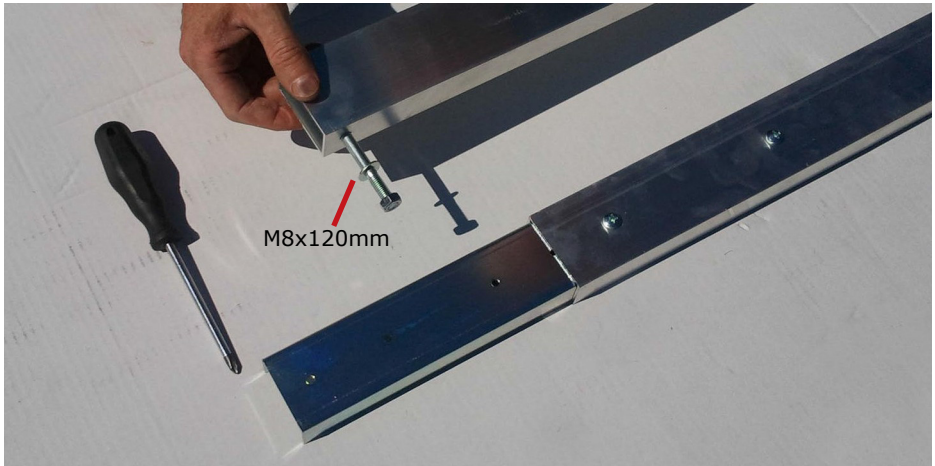
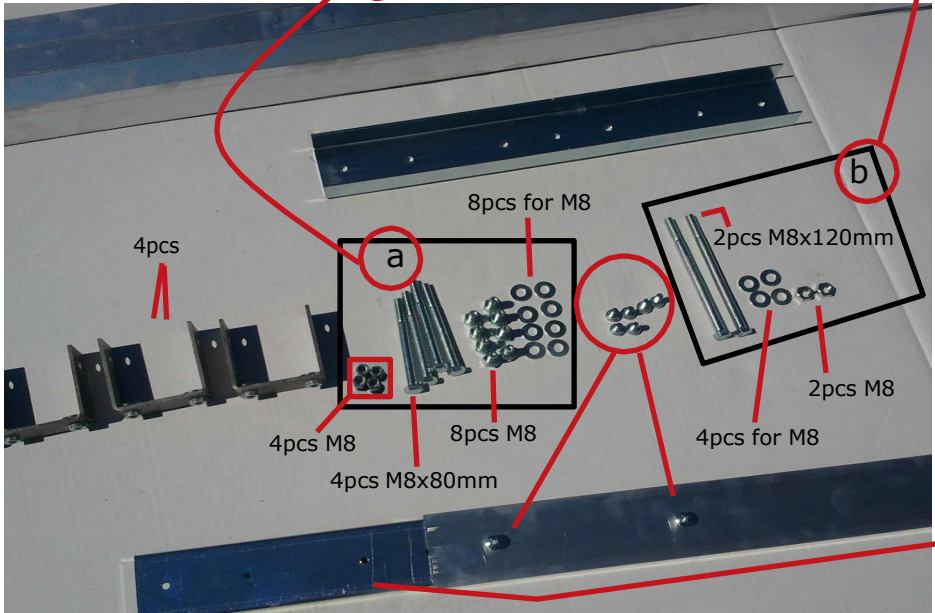
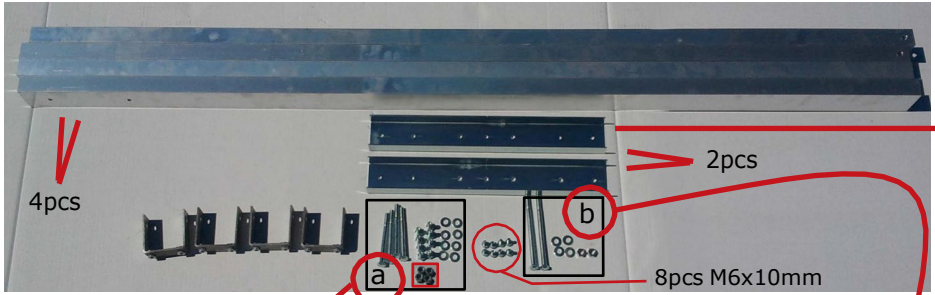


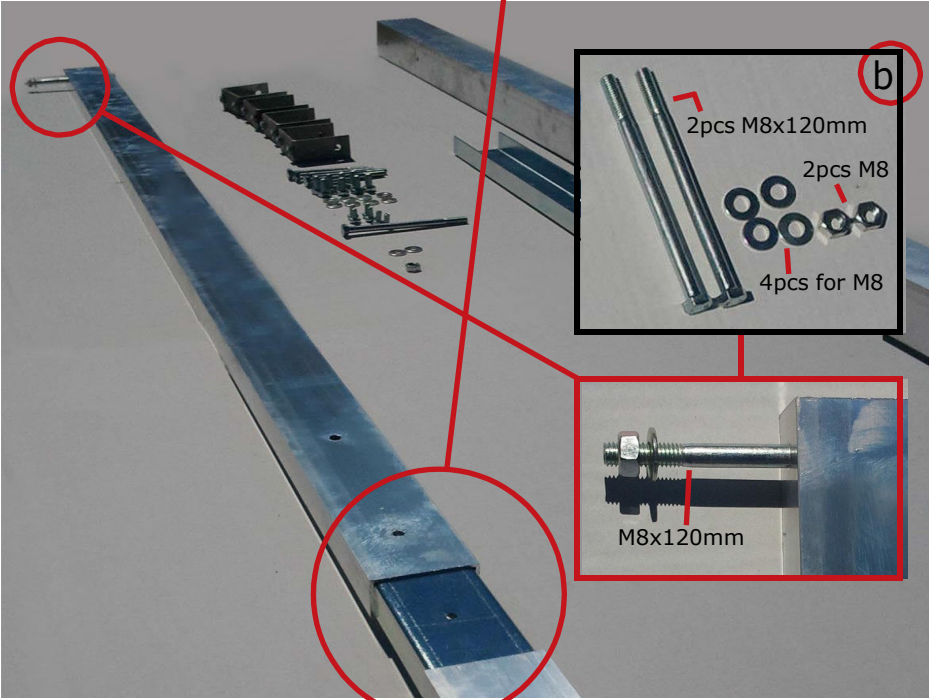
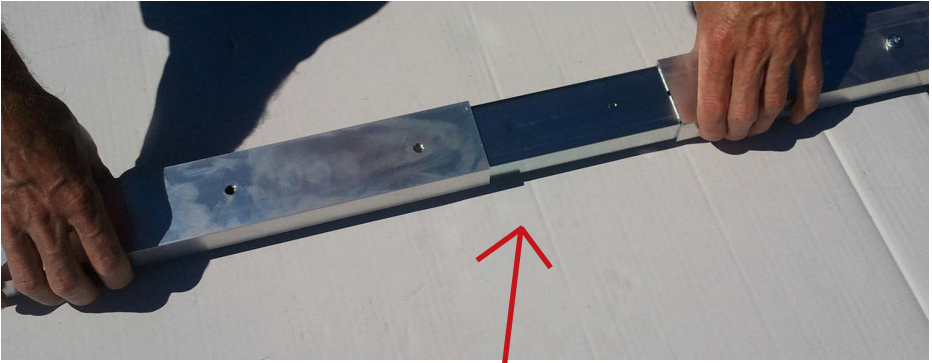


- Gehen Sie sicher, dass beide Arme komplett parallel zueinander sind

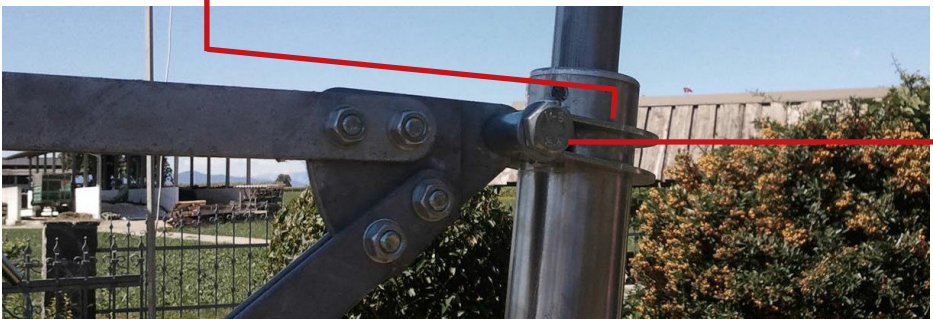
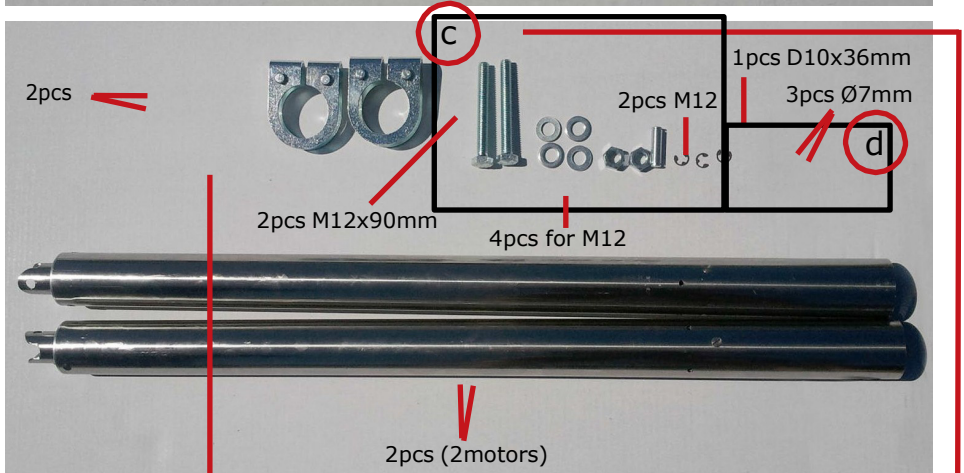
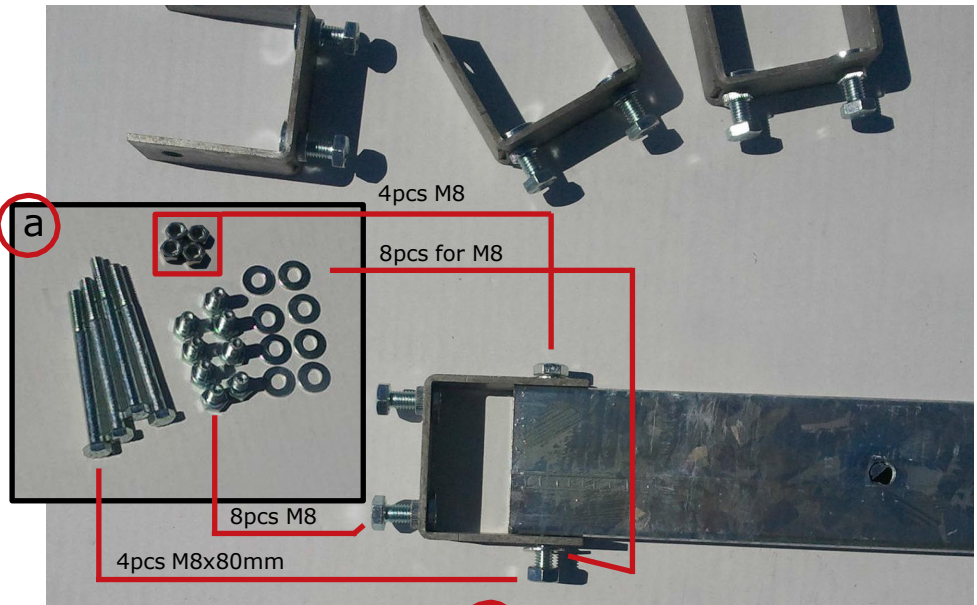


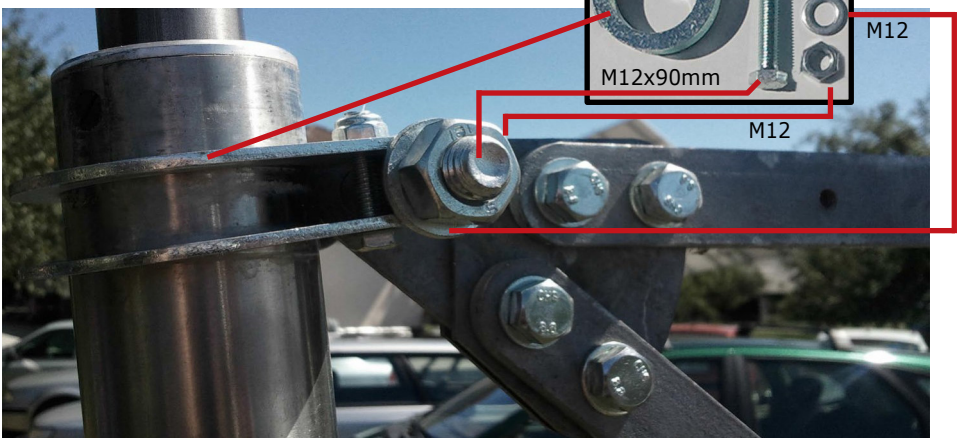




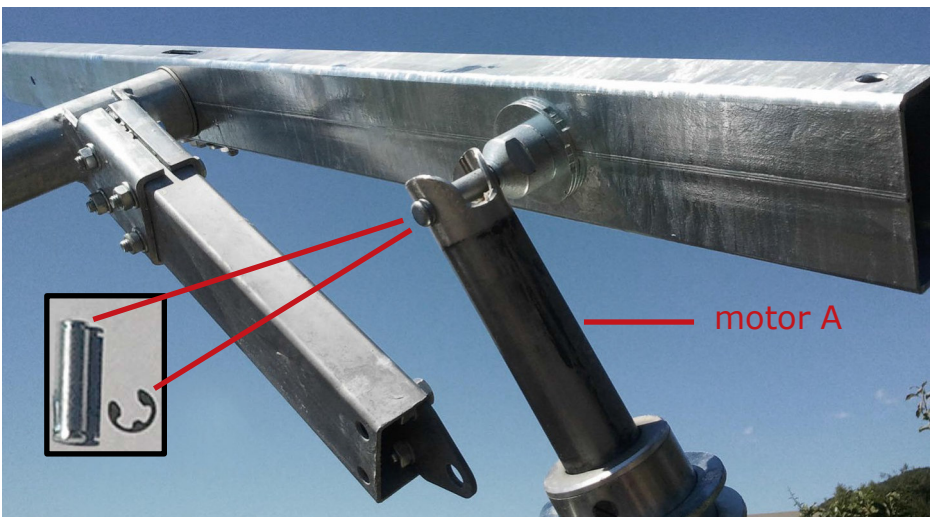
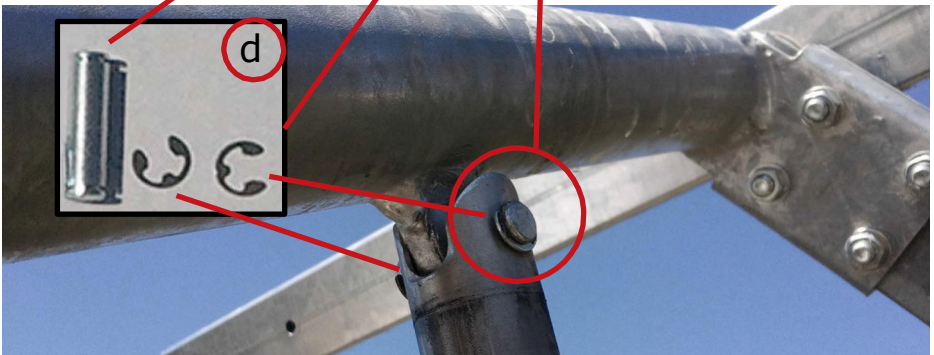


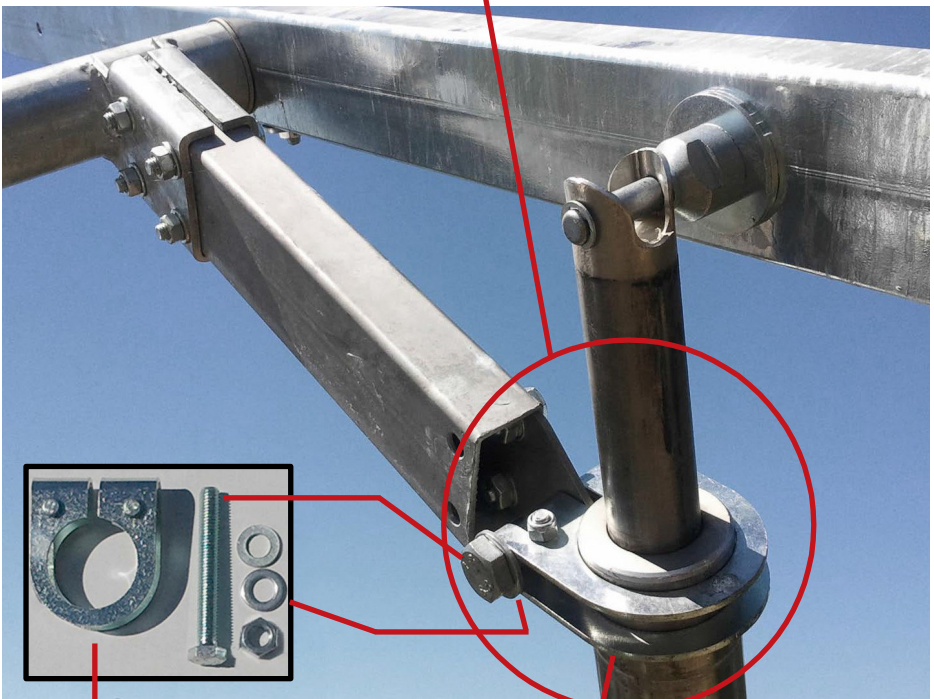
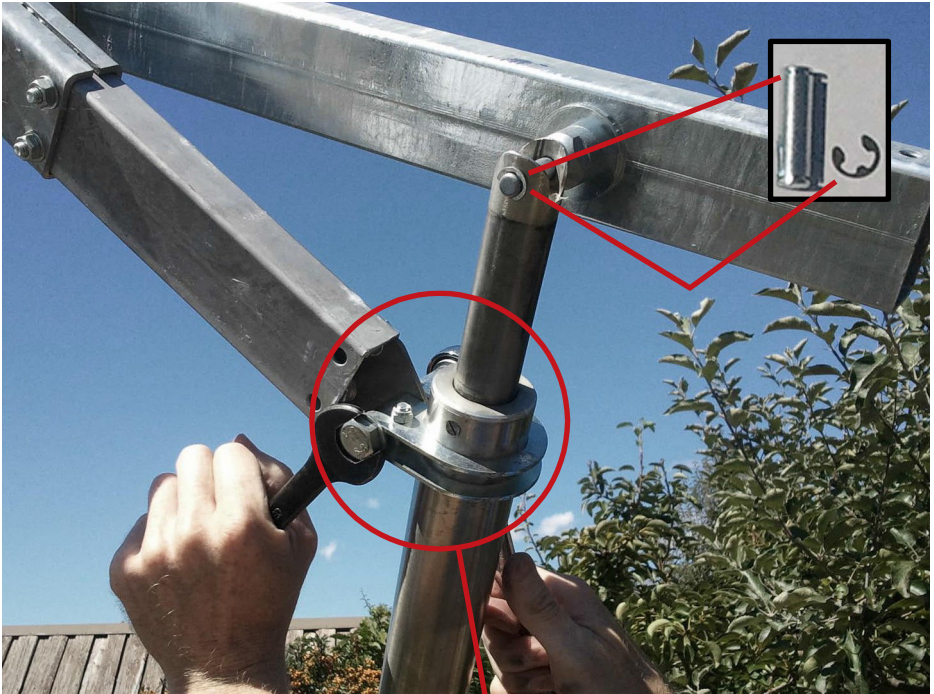




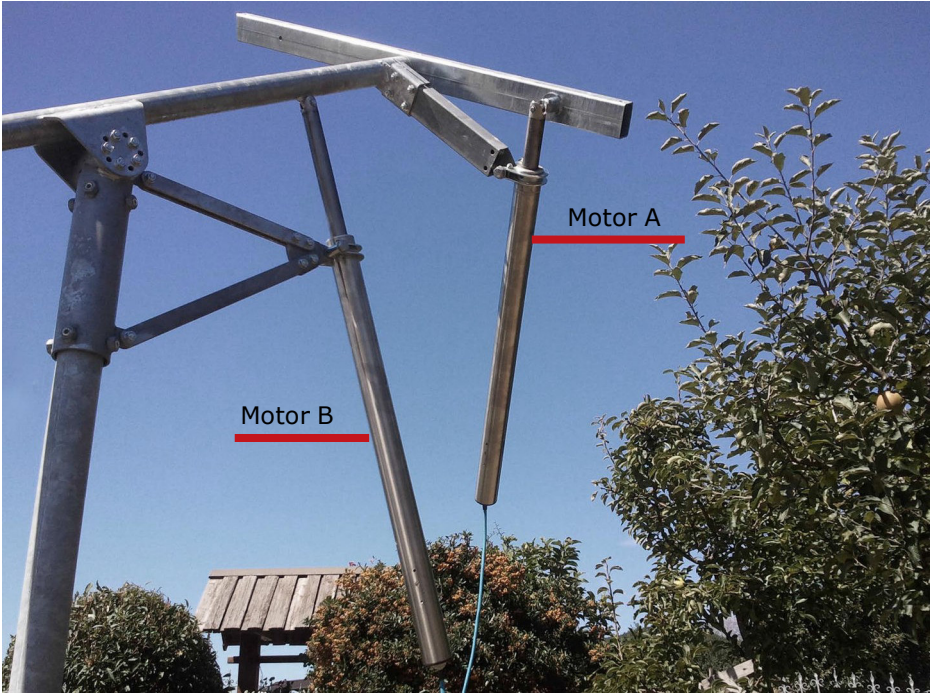






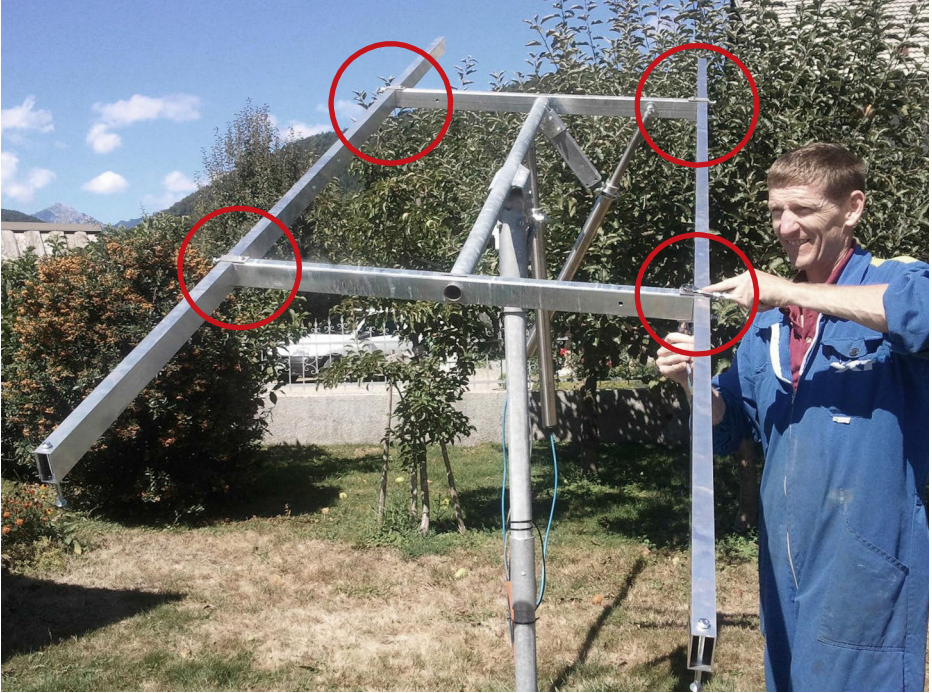












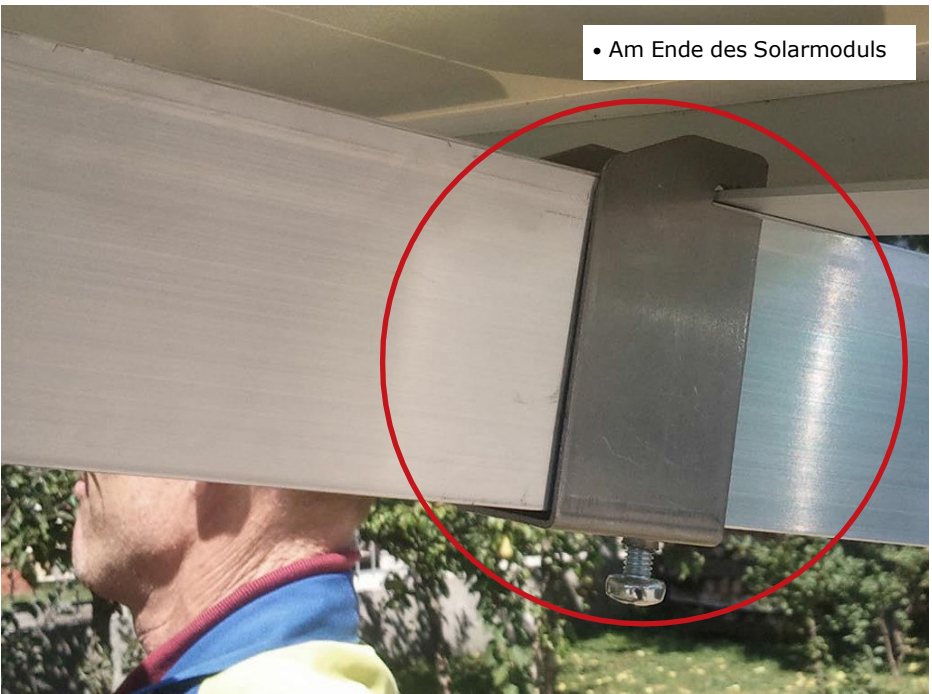
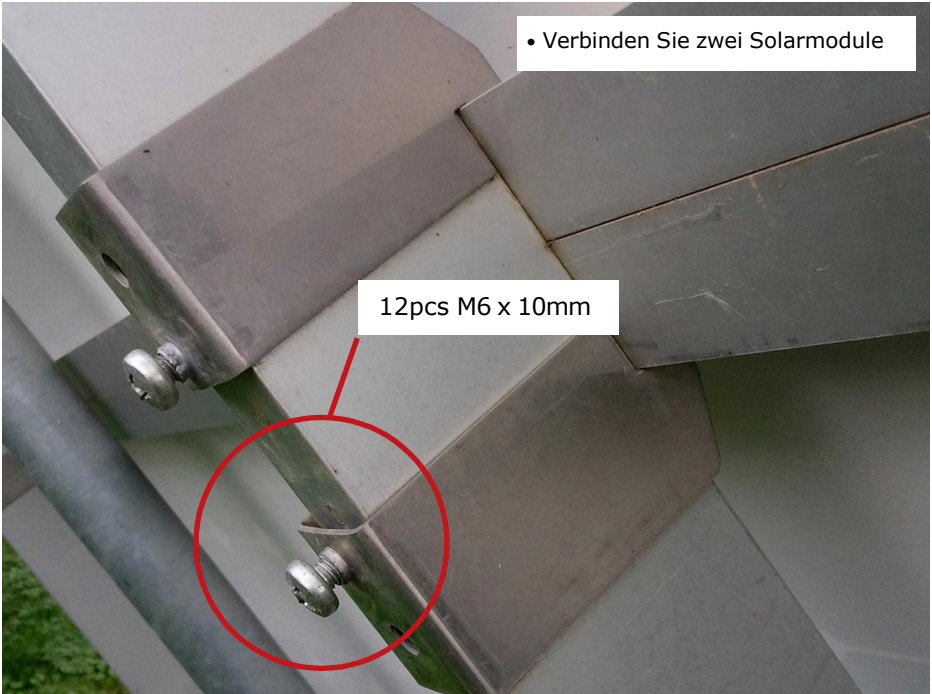


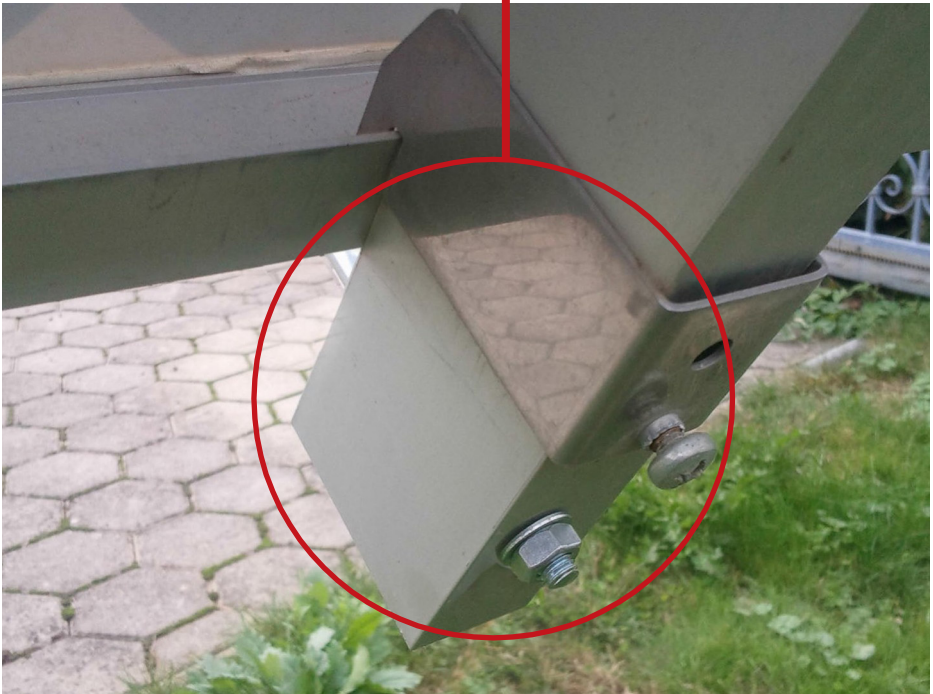
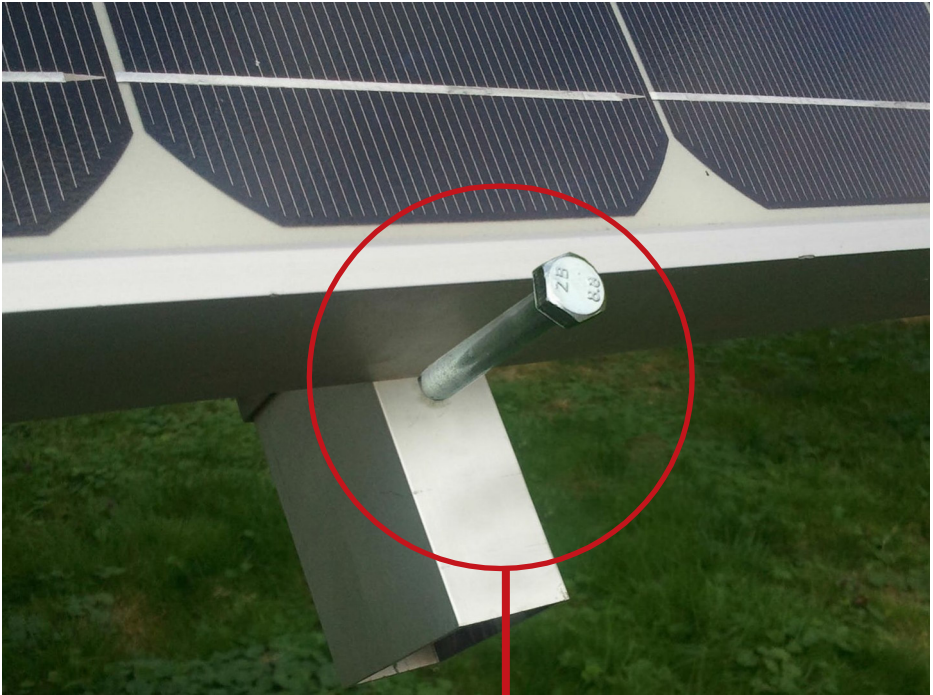
12pcs (4pcs per solar panel)

Motor A

Motor B











Wie die Motor-Box angeschlossen wird!



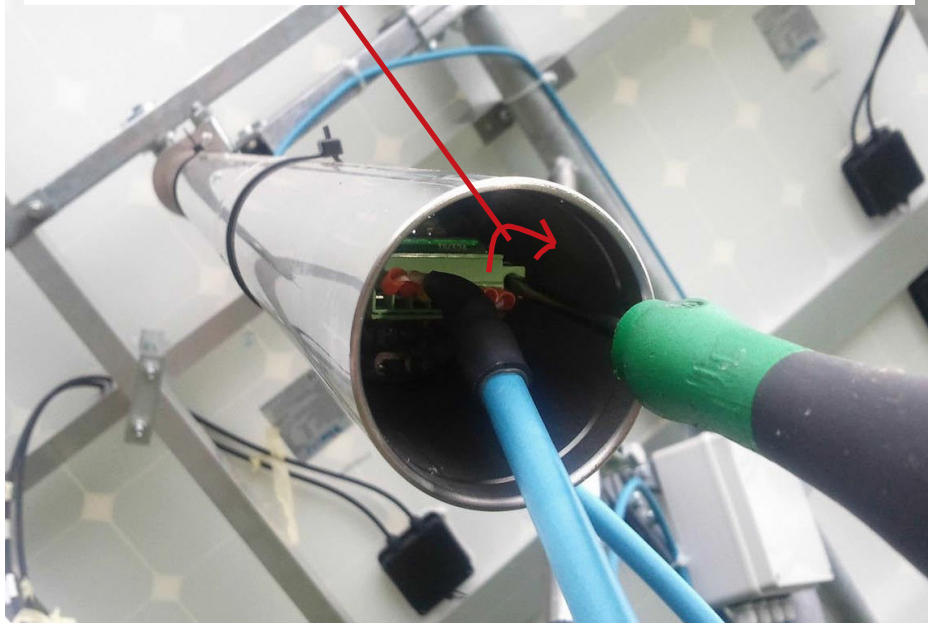
Zwei Schrauben sind bereits im Verbindungsstück integriert







Ziehen Sie die Schrauben wie auf dem Bild gezeigt wird an

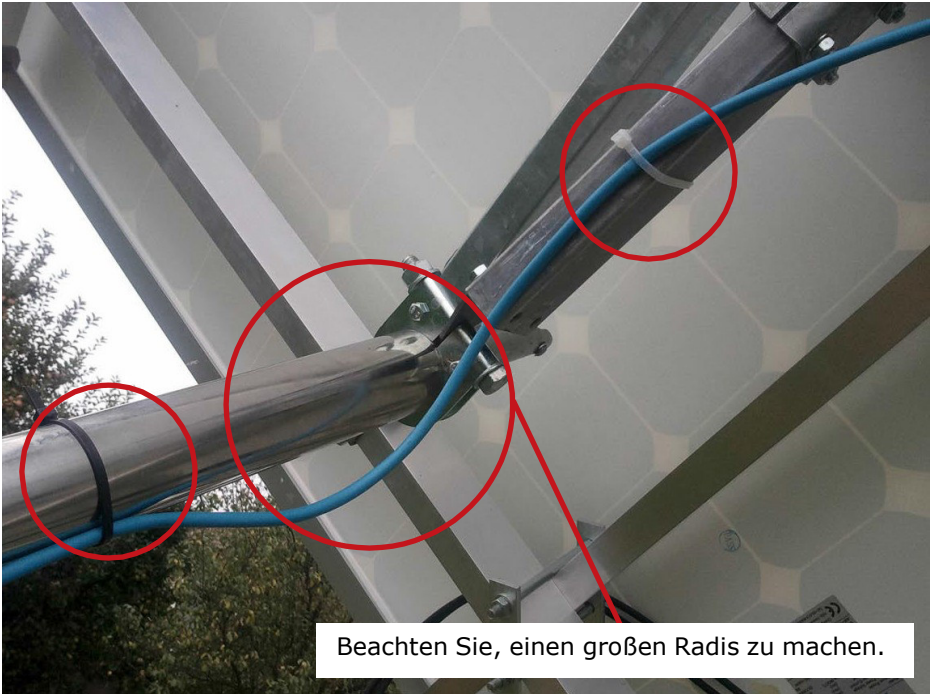






Benutzen Sie Kabelbinder wie auf dem Bild gezeigt wird.

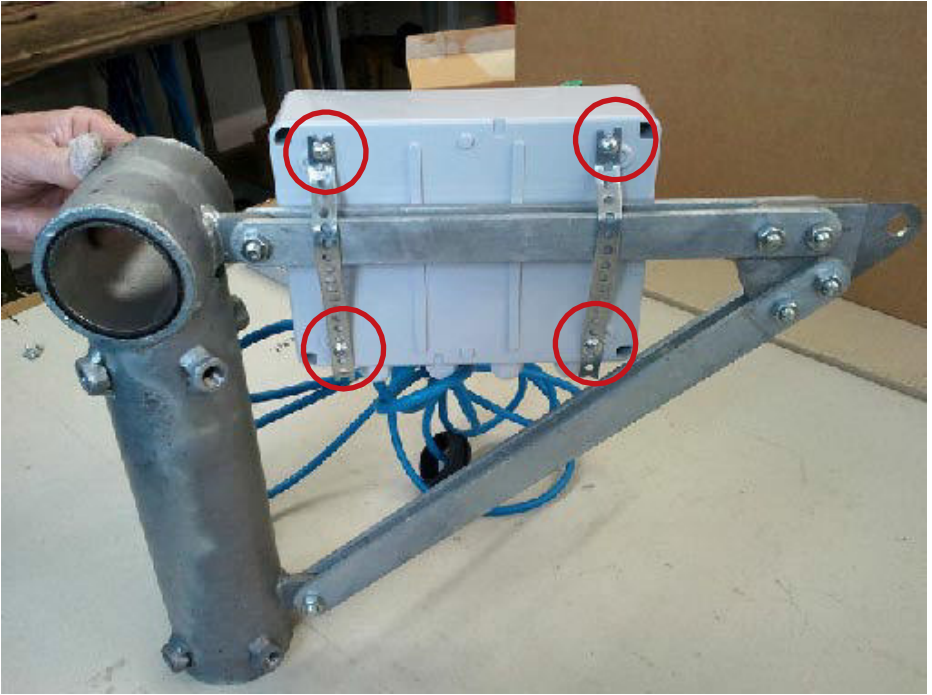






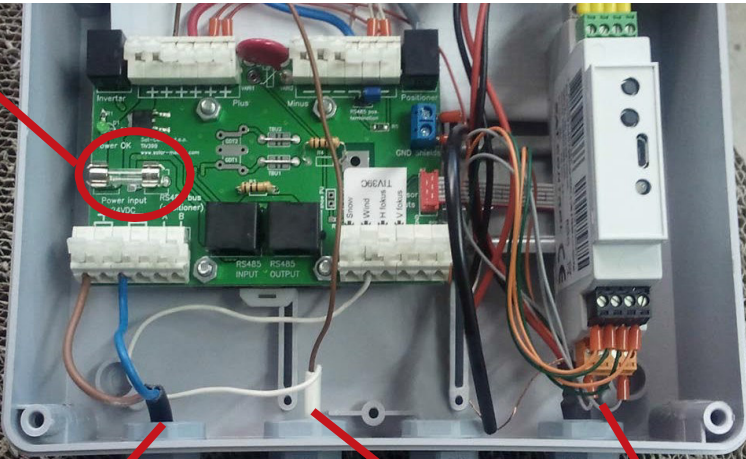
Diese zwei Kabel sind bereits an der Boy angeschlossen. Wie die beiden anderen angeschlossen werden, wird später noch gezeigt!







Bevor Sie die Anschlussdose verkabeln, entfernen Sie die **transparente Sicherung**, sodass sich der Indikator auf der Anschlussplatine ausschaltet.

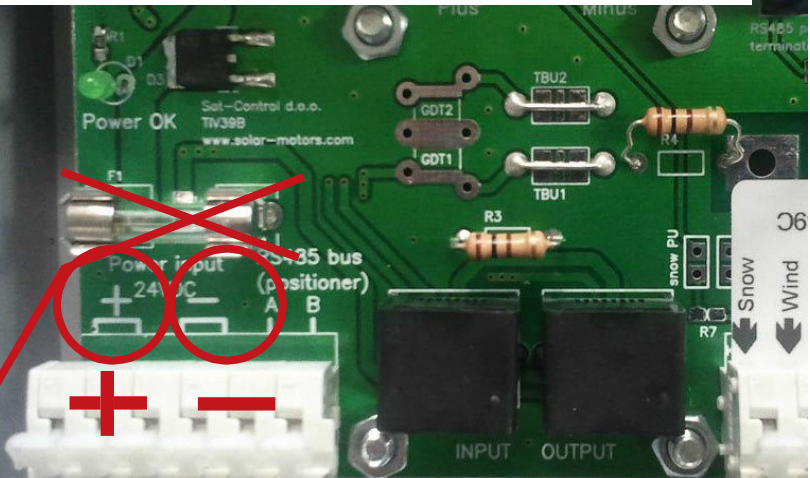


Energie (Strom) versorgung

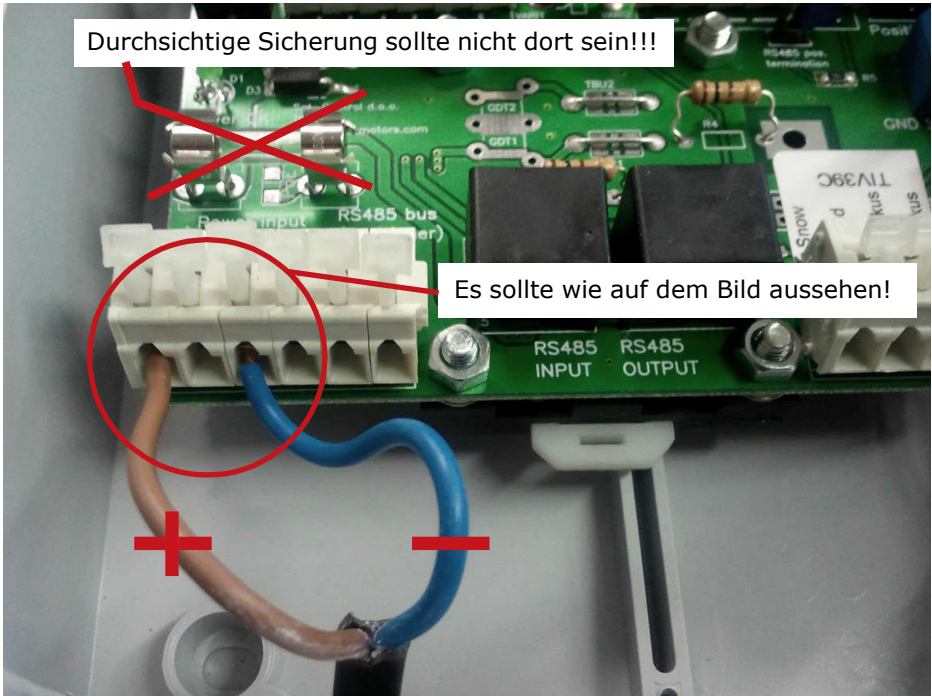
wind sensor

motor leitung

Bevor Sie die Stromverbindung anschließen, gehen Sie sicher das Plus und Minus richtig angeschlossen sind. Verbinden Sie das Plus Kabel mit dem Plus Anschluss und das Minus Kabel mit dem Minus Anschluss!



Durchsichtige Sicherung sollte nicht dort sein!!!

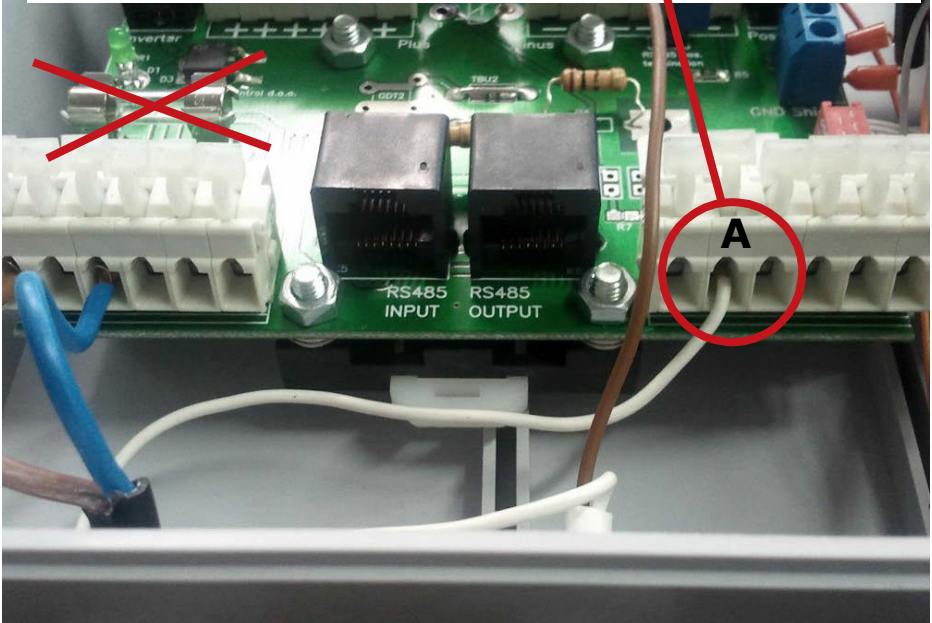


Der Wind Sensor muss mit dem Wind Sensor Anschluss verbunden werden.

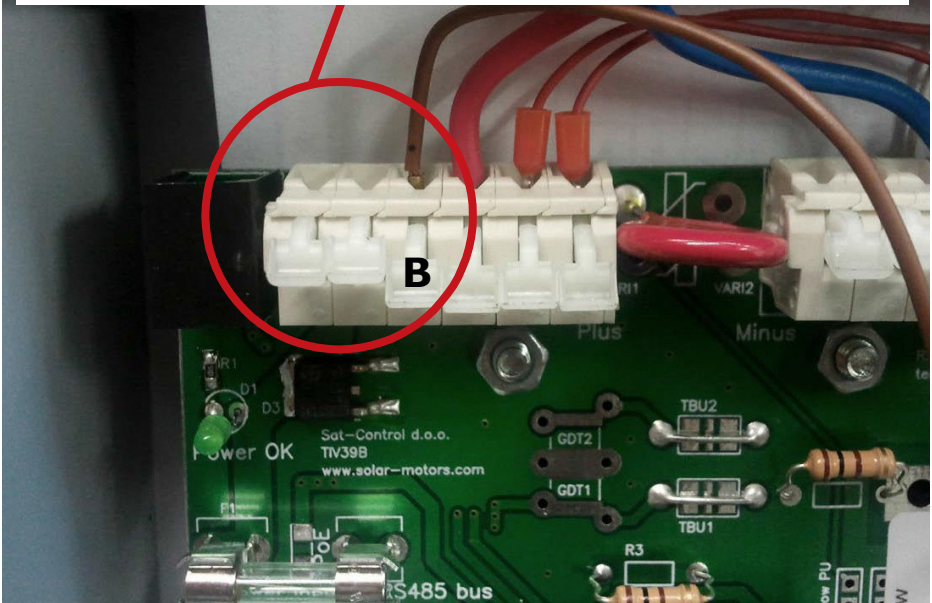


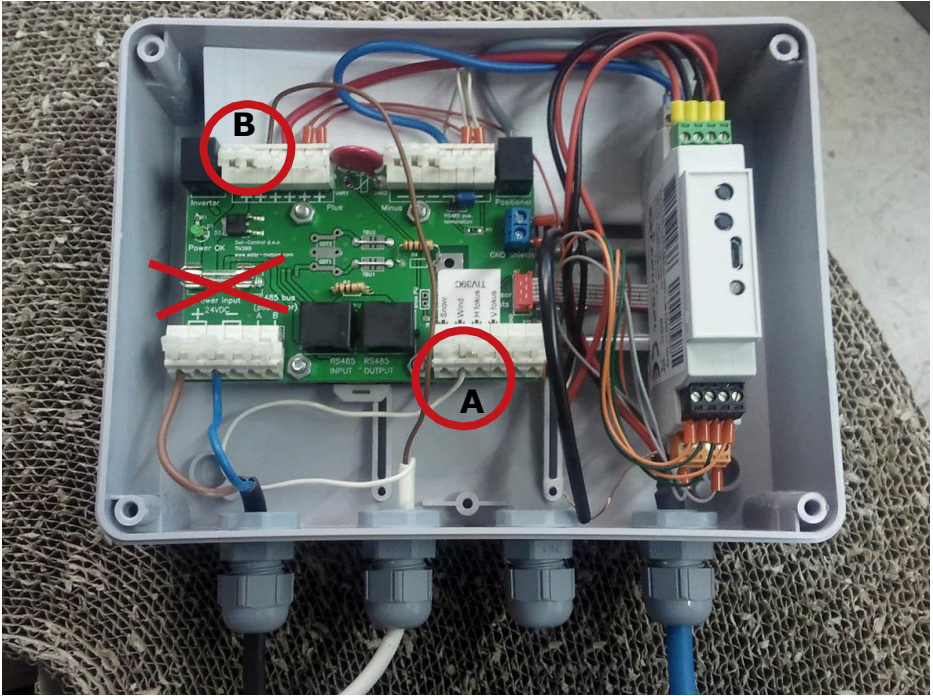


Verbinden Sie das weiße Kabel mit dem Anschluss für den Wind Sensor.



Verbinden Sie das braune Kabel mit dem Plus Pol, wie Sie auf dem Bild sehen können.

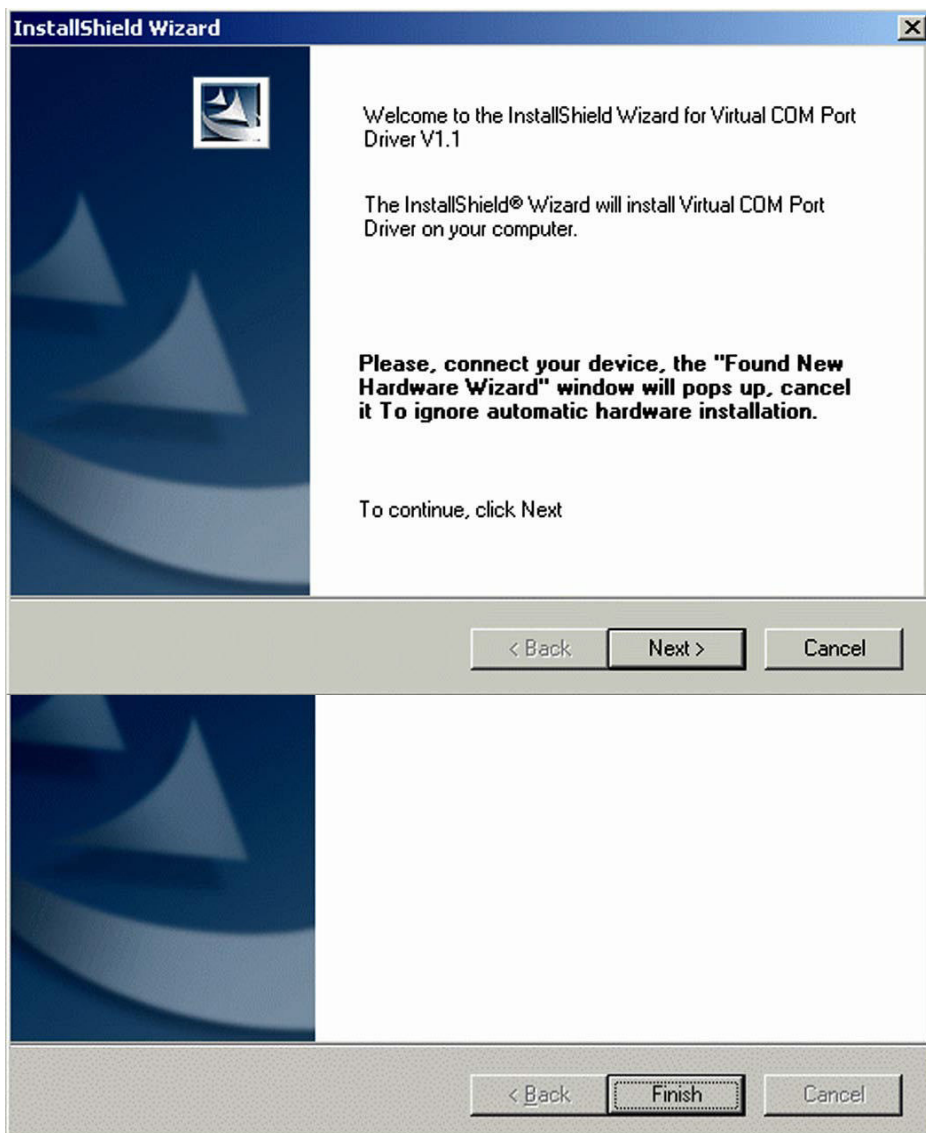






## Erste Verbindung Ihres Trackers mit Ihrem PC über USB-TreiberInstallation.

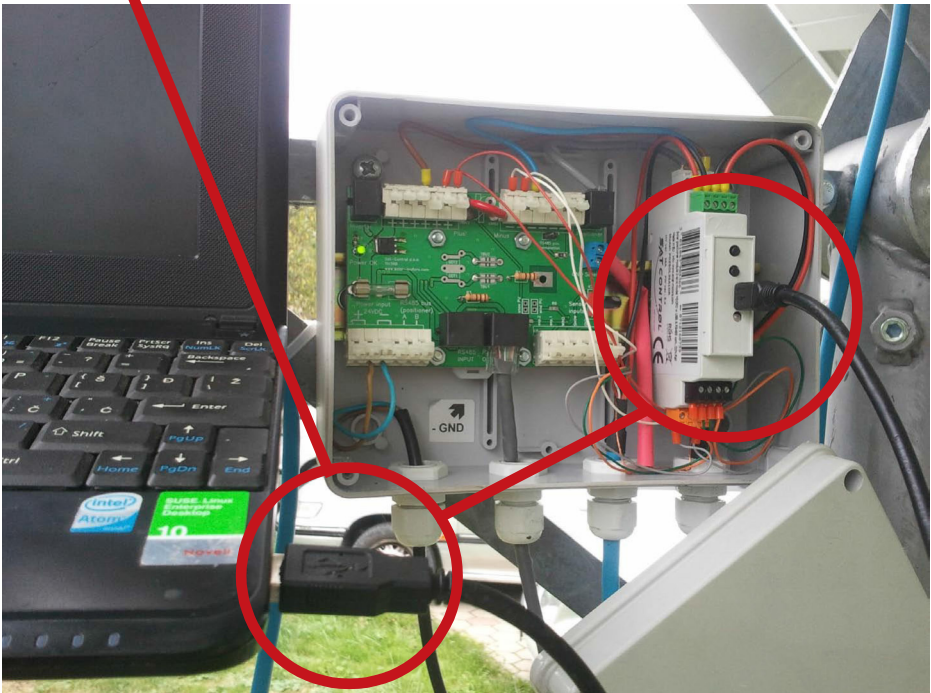
- Befor Sie die Verbindung über ein USB-Kabel herstellen, starten Sie die VCPDriver\_V1.1\_Setup.exe Datei, welche Sie in dem Archiv finden können. Klicken Sie auf >>Next<< und dann auf >>Finish<<. Beachten Sie, dass Sie diese Datei als Administrator ausführen müssen um den Treiber zu installieren.







- Verbinden Sie nun Ihren PC mit dem Tracker, benutzen Sie dafür das beiliegende USB-Kabel. Benutzen Sie dafür einen USB-Anschluss an Ihrem Computer.



- Der PC benötigt nun die vorher abgeschlossene Treiber Installation.



- Wenn das nächste Fenster sich öffnet, klicken Sie auf **No, not this time** und dann auf **Install the software automatically**



## Found New Hardware Wizard



### Welcome to the Found New Hardware Wizard

Windows will search for current and updated software by looking on your computer, on the hardware installation CD, or on the Windows Update Web site (with your permission).

[Read our privacy policy](#)

Can Windows connect to Windows Update to search for software?

- Yes, this time only
- Yes, now and every time I connect a device
- No, not this time

Click Next to continue.

< Back

Next >

Cancel

## Found New Hardware Wizard



This wizard helps you install software for:

STM Virtual COM Port



**If your hardware came with an installation CD or floppy disk, insert it now.**

What do you want the wizard to do?

- Install the software automatically (Recommended)
- Install from a list or specific location (Advanced)

Click Next to continue.

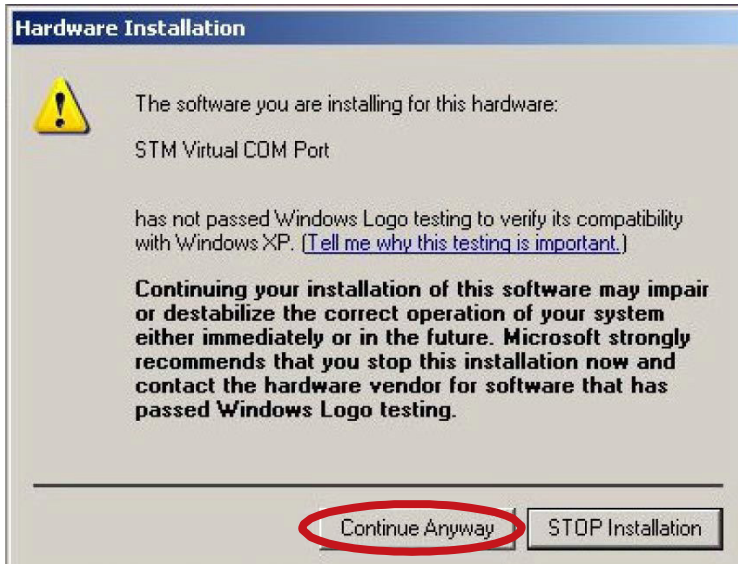
< Back

Next >

Cancel



- Wenn nun das nächste Fenster sich öffnet, klicken Sie auf **Continue Anyway** und am Ende auf **Finish**



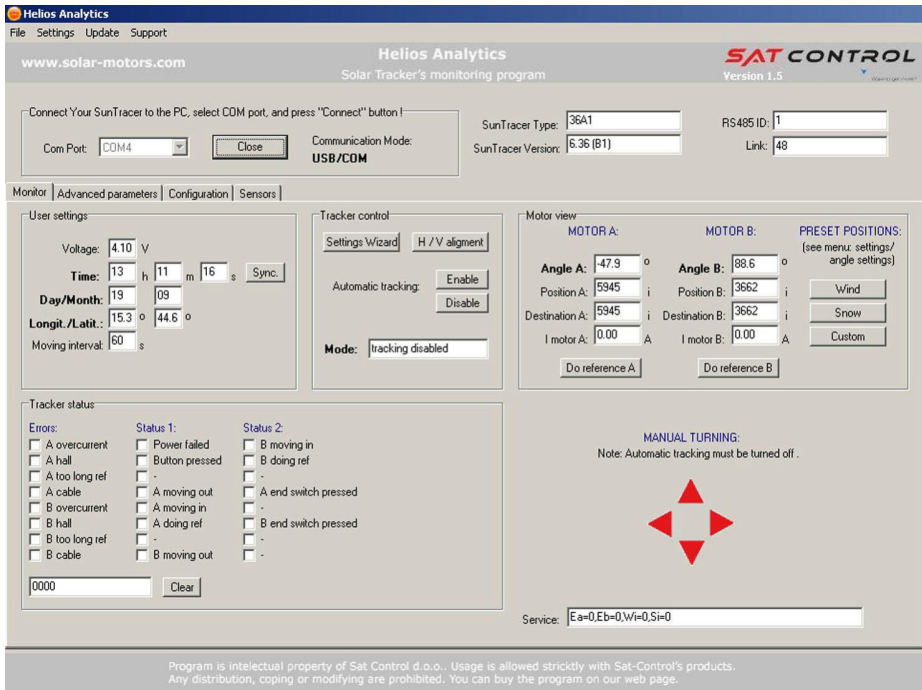


- Notieren Sie sich den COM port. Sie werden diesen Benötigen um Ihren Tracker mit Helios Analytics zu verbinden.

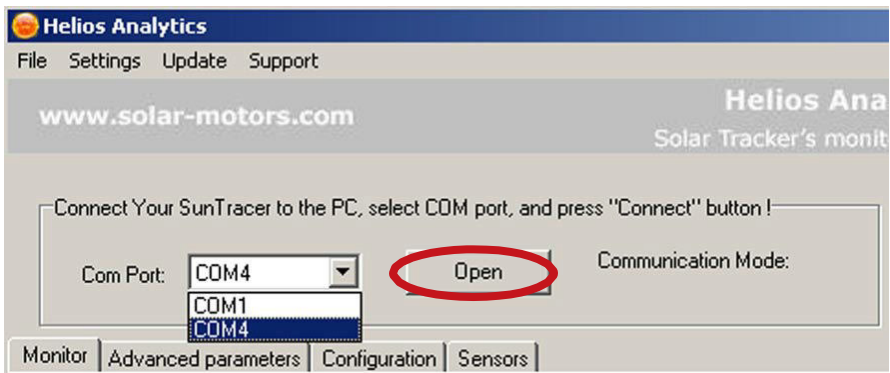


# Wie stelle ich Helios Analytics ein

Starten Sie die Helios Analytics.exe aus dem Helios Analytics Ordner.

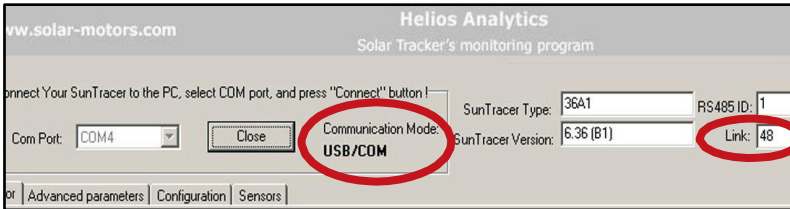


1. Wählen Sie nun den COM Port und drücken Sie dann auf den "Open" Button.

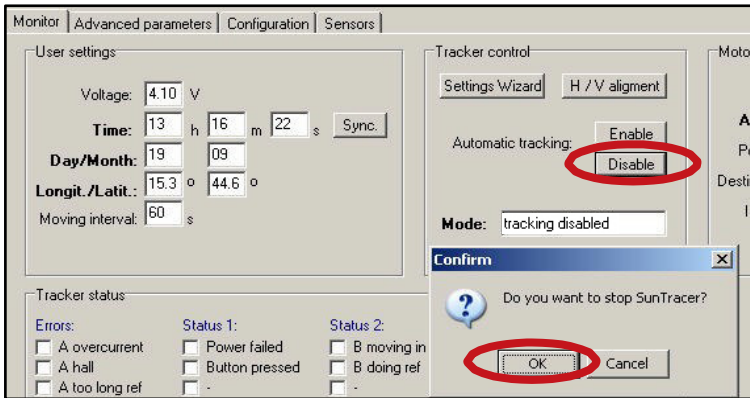


**Beachten Sie: Sie müssen den USB (VCP) Treiber installiert haben.**

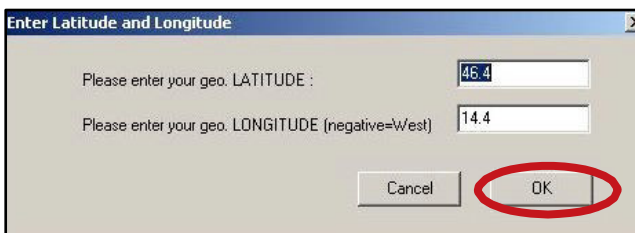
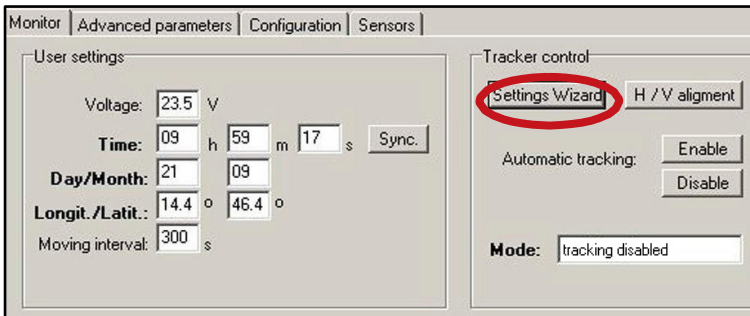
2. Nun können Sie den “Communication Mode” und die “Link number” einsehen.



3. Deaktivieren (Disable) Sie die Tracker-Kontrolle und drücken Sie den “OK” Button.



4. Klicken Sie den “Setting Wizard” Button und dann den „OK“ Button.

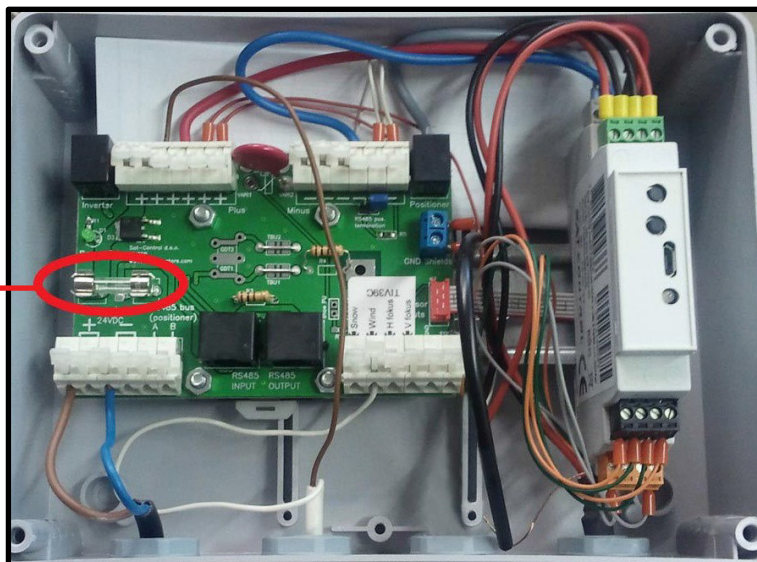




## 5. Einstellung des Referenzpunktes.

**WARNUNG:** Bevor Sie mit diesem Schritt beginnen, stellen Sie sicher das alle Verbinder, Kabel und Schrauben in der Anschlussdose und am Moter angeschlossen und festgezogen sind! Falls dies nicht der Fall ist, können alle weiteren Schritte zu ernsthaften Schäden am Nachführungssystem führen!

Stecken Sie die transparente Sicherung wieder in den vorgesehenen Platz, sodass der Indikator auf der Anschlussplatine sich wieder einschaltet.



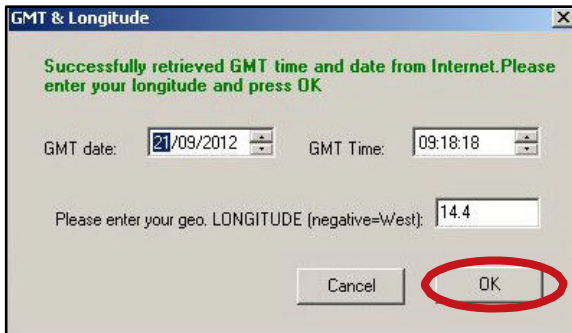
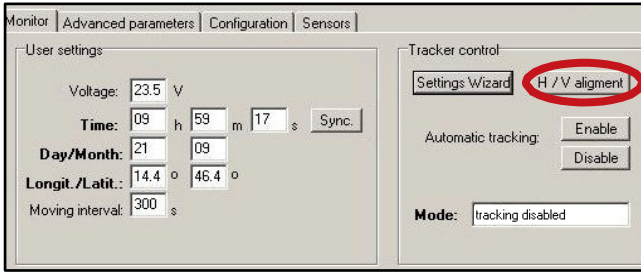
Klicken Sie auf „Do reference A“ und bestätigen Sie. Wenn der Motor A stoppt klicken Sie auf „Do reference B“. Sie können nun fortfahren wenn beide Motoren gestoppt haben und Ihre Position dieselbe ist wie unter den Parametern „min range A“ und min range B“ unter dem Register „Advanced parameters“.

MOTOR A:		MOTOR B:		PRESET POSITIONS:	
Angle A:	-35.9 °	Angle B:	56.9 °	(see menu: settings/ angle settings)	
Position A:	62952 i	Position B:	156815 i	<input type="button" value="Wind"/>	
Destination A:	62912 i	Destination B:	156814 i	<input type="button" value="Snow"/>	
I motor A:	0.00 A	I motor B:	0.00 A	<input type="button" value="Emerg."/>	
<input type="button" value="Do reference A"/>		<input type="button" value="Do reference B"/>			

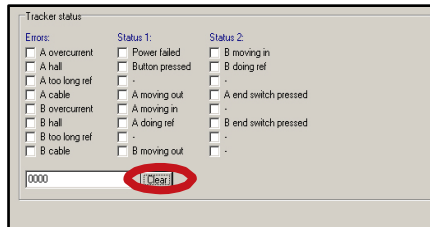
**Wichtiger Hinweis:** Der Motor fährt zuerst voll in und geht dann wieder auf die Position „min range A/B“. Prüfen Sie nun bitte ob die Position des Motors „0“ ist (oder überprüfen Sie „min range A/B“ falls die position nicht gleich „0“ ist) wenn der Motor gestoppt hat. Wenn es in diesem Fall nicht „0“ ist, kontaktieren Sie uns bitte.

Für weitere Informationen, siehe bitte Helios Analytics Bedienungsanleitung.

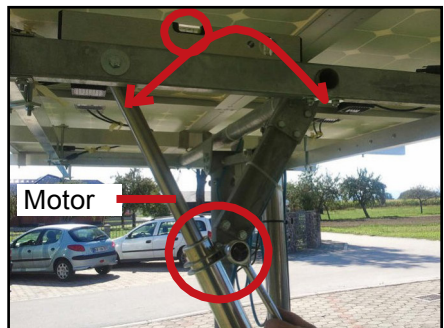
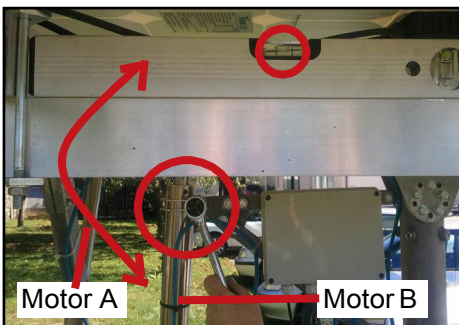
6. Klicken Sie die "H/V alignment" Taste und dann auf "OK".



Beachten Sie: Falls sich nichts geändert hat, klicken Sie auf den "Clear" Button.

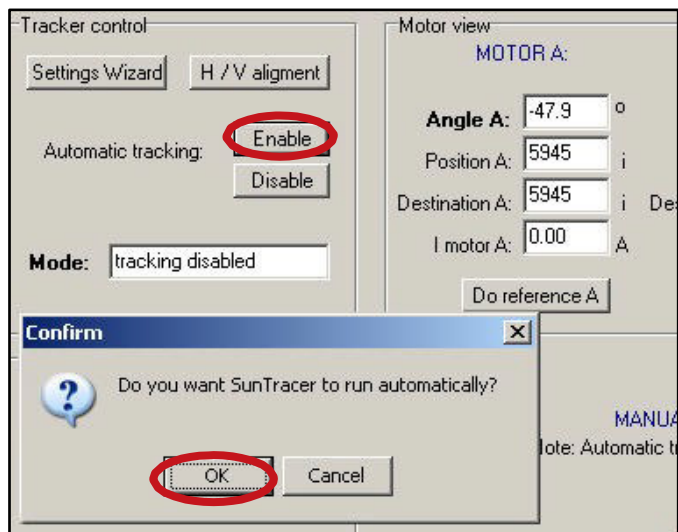


H/V alignment: Justiert die Motore zu der totalen Horizontalen Position.

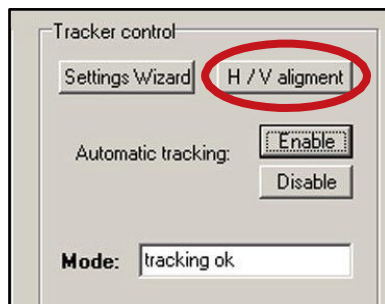




7. Aktivieren Sie die automatische Verfolgung und drücken Sie "OK" Button.



In dem Mode-Feld werden Sie die Worte "tracking ok" sehen.



8. Drücken Sie den „Close“ Button

